# 第59次南極地域観測隊における無人飛行機オペレーションについて

第59次南極地域観測隊 多目的アンテナ担当 大石 孟



### 飛行実績

- 合計飛行回数 116回、34時間
- 回転翼飛行回数 102回、30時間
- 固定翼飛行回数 14回、4時間
- ・ (飛行回数の定義は離陸から着陸しエンジン の停止または電源を切るまでを1回とする)
- 集計期間 2018年1月~12月

### 使用した無人飛行機

- 1、回転翼 Inspire2,Phantom4
- 2、固定翼 カイトプレーン,eBee







## 使用した無人飛行機

• 今回使用した機体のメリット・デメリット

	Inspire2	Phantom4	カイト	еВее
機体コスト	0	0	Δ	Δ
運用しやすさ	0	0	Δ	Δ
飛行距離	Δ	Δ	0	0
飛行時間	$\triangle$ (27min)	$\triangle$ (28min)	◎(120min)	O(50min)
飛行高度	500m AGL (ソフトリミット)	500m AGL (ソフトリミット)	3000m以上	記載なし
飛行速度	94km/h	72km/h	約80km/h	90km/h
ペイロード	カメラ	カメラ	約4-6kg	カメラ、高精度 GPS
静止可能	Yes	Yes	No	No

※スペックは最大値

赤字は今回の使用にあたり重視するポイント

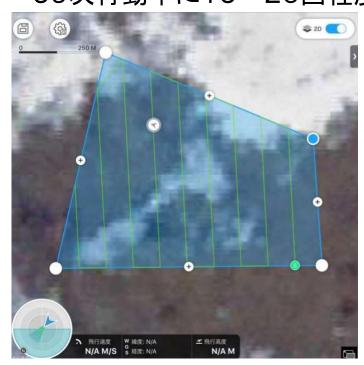
### 各フライトの目的

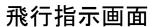
- ・ブリザードにおける積雪量の測定
- 積雪が重力計に与える影響の調査
- 昭和基地における除雪量の数値化
- S17における除雪結果の数値化
- 多目的アンテナレドームの保全
- 海氷状況の確認
- 空撮(南極教室など)
- 大気中のエアロゾルサンプリング、気象観測

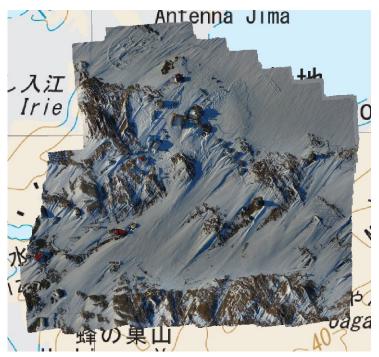
### 各フライトの説明

# ブリザードにおける積雪量の測定積雪が重力計に与える影響の調査

- 120m程度の高度から測量用にオーバーラップさせて撮影を行う
- 撮影画像を画像処理ソフトを用い計算しオルソモザイク画像を得る
- 59次行動中に15~20回程度の飛行を行った





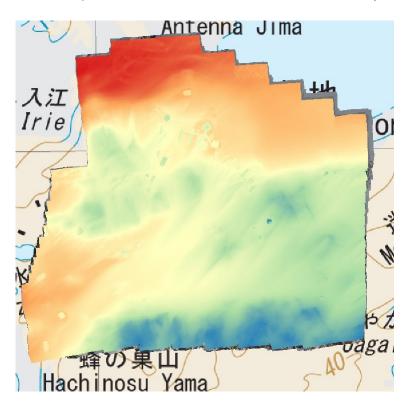


実際のオルソモザイク画像

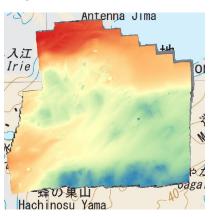
### 各フライトの説明

# ブリザードにおける積雪量の測定積雪が重力計に与える影響の調査

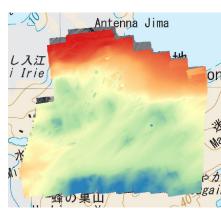
- 先ほど計算した画像データから高さデータを算出する
- 高さデータの差分を取ると変化量が得られる



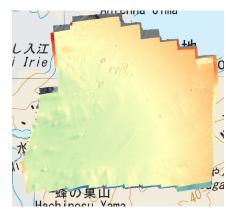
高さデータ(DEMデータ)



日付AのDEM



日付BのDEM



B-Aの差分値

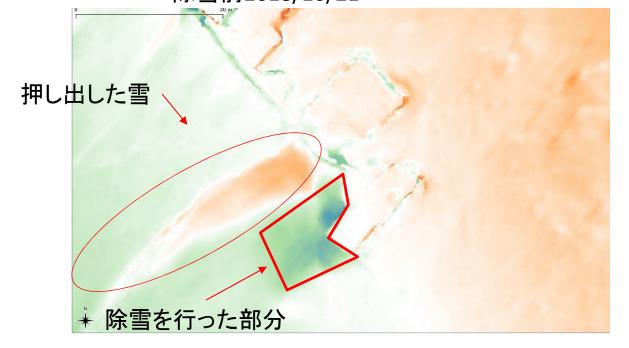
# 各フライトの説明 昭和基地における除雪量の数値化



除雪前2018/10/21



除雪後2018/10/25



←除雪後一除雪前



# 各フライトの説明 昭和基地における除雪量の数値化



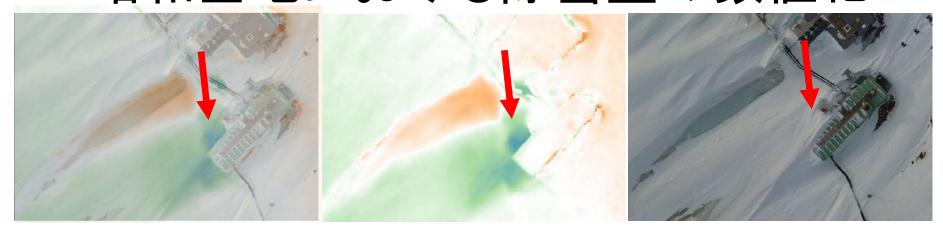
除雪前



除雪後



# 各フライトの説明 昭和基地における除雪量の数値化



除雪前



除雪後

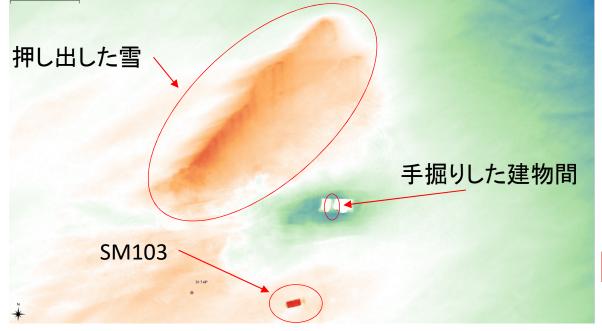


# 各フライトの説明 S17における除雪結果の数値化



除雪前2018/10/08

除雪後2018/11/21



←除雪後一除雪前

+3.5m 0m

-3.5m

## 各フライトの説明 S17における除雪結果の数値化





除雪前2018/10/08

除雪後2018/11/21

### 各フライトの説明 多目的アンテナレドーム保全

- 多目的アンテナレドームの上部は高所作業車でないと見ることが難しい
- 高所作業車(SM104)を動かすには人手も時間もかかるので3ヵ月点検の際にしか使用していない
- 無人飛行機を使用すれば気象条件さえ許せばいつでも飛行が可能



写真⑤ 無人飛行機正射画像

無人飛行機によるレドーム上部オルソ画像



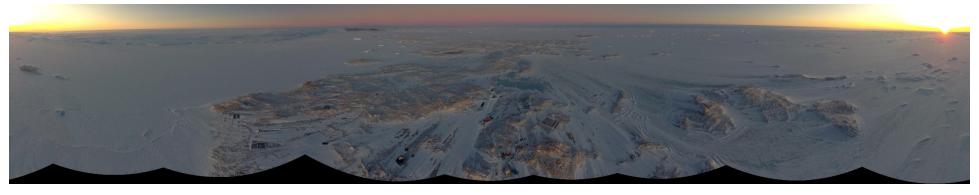
SM104での点検風景

### 各フライトの説明 海氷状況の確認

- 昭和基地上空500mまで機体を上昇させ、東オングル島周囲の海氷状況を確認する。
- ルート工作やしらせ接岸に関する情報に活用される



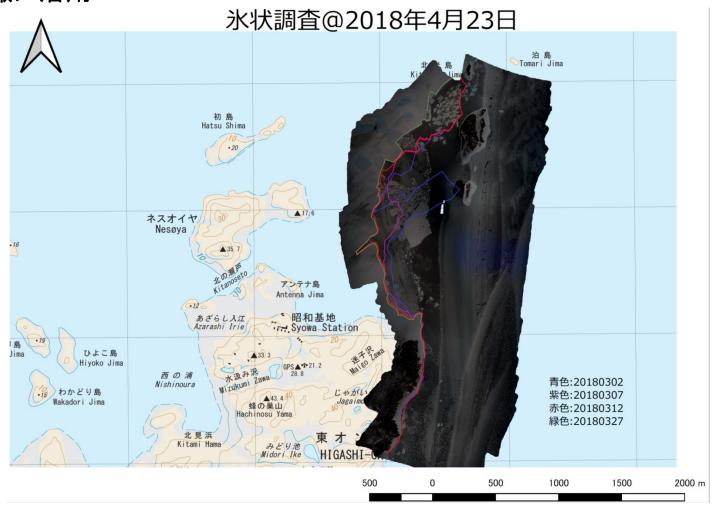
2018/3/27



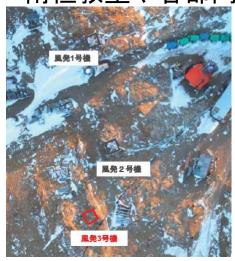
2018/7/25

### 各フライトの説明 海氷状況の確認

海上のオルソモザイクデータを撮影し、ルート工作やしらせ接岸に関する情報に活用



• 南極教室や各部門からの依頼を受けて空撮を実施した



風発付近オルソ画像(建築部門の依頼)

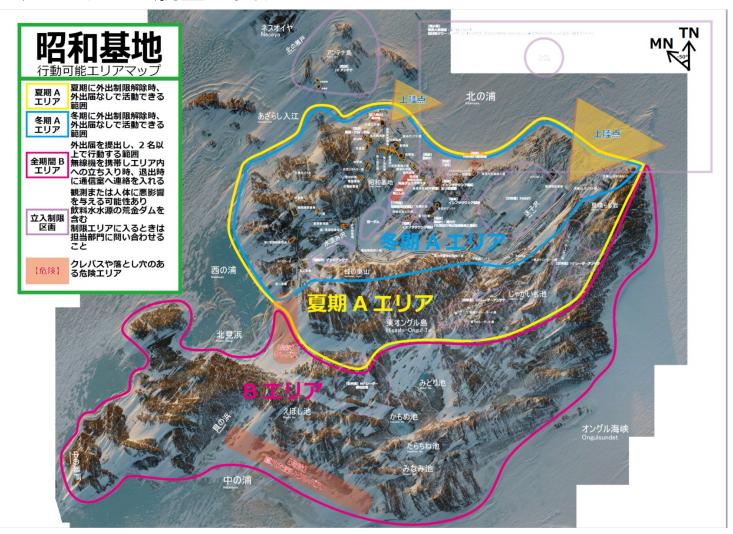


自然エネルギー棟屋上修繕工事記録 (建築部門の依頼)



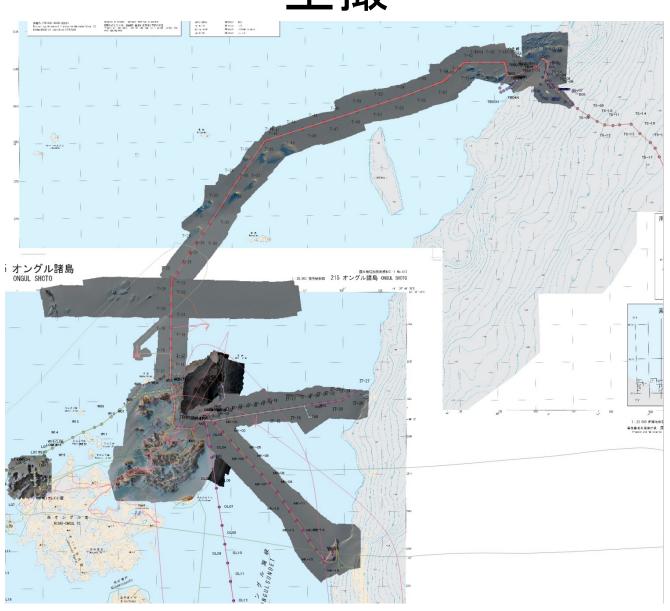
南極教室の動画

• エリアマップの航空地図化

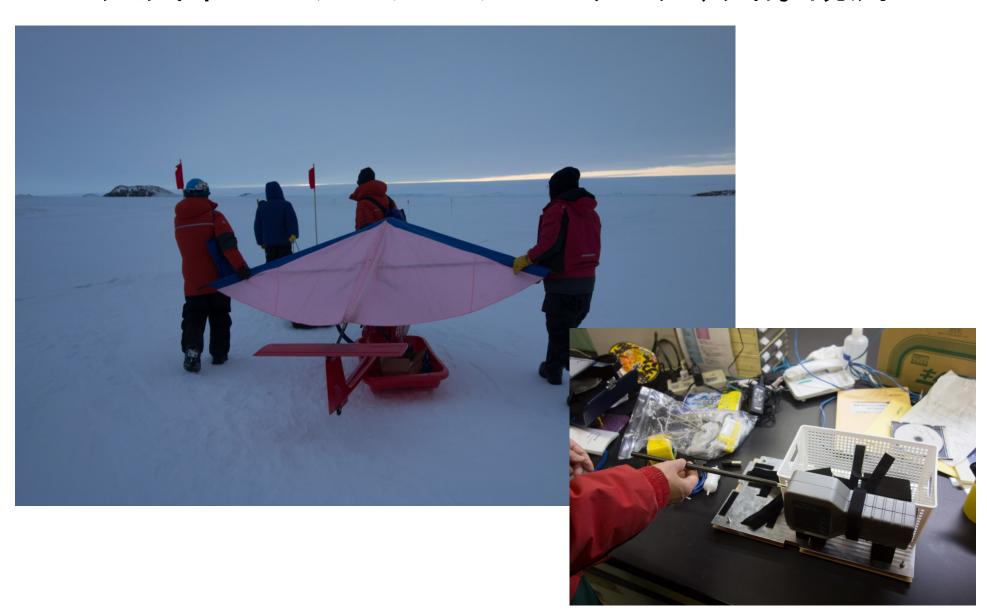


• 昭和基地GISに航空写真をマッピング





### 各フライトの説明 大気中のエアロゾルサンプリング、気象観測



### **GCP**

• 無人飛行機のGPSは精度が低いのでGCP(Ground Control Point)、地上基準点を設置する



素材は建築部門より分けていただいたガルバリウム鋼板



スプレーにより塗装を行う



完成したGCPは各所に配置する



設置後測量用GPSにて位置情報の 測定を行う(約24時間)



上空から見たGCP(高度約120m)

#### GCPのパターンは+型とした

#### <第16条 運用基準>







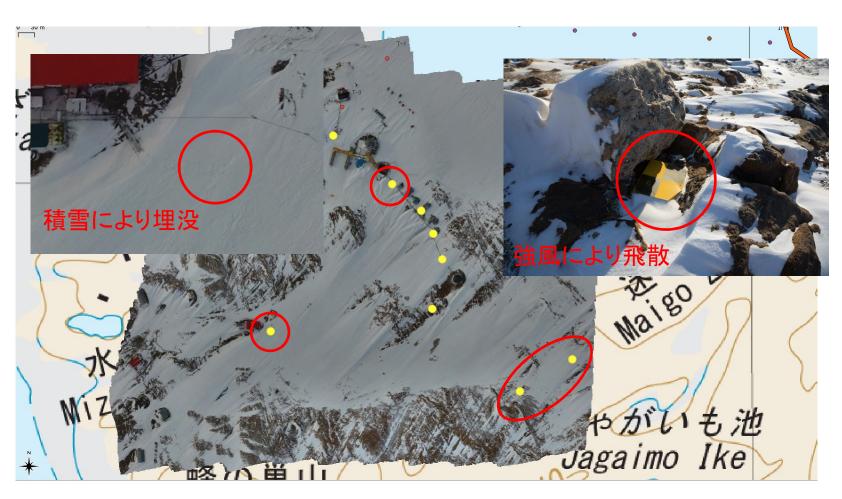


2 対空標識の辺長又は円形の直径は、撮影する

出典: UAV を用いた公共測量マニュアル(案) - 国土地理院

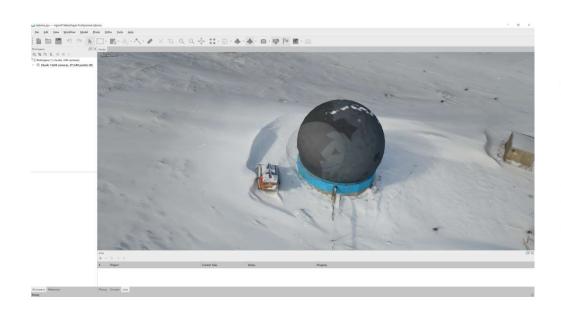
### GCP

• GCP設置個所は11か所、だが...

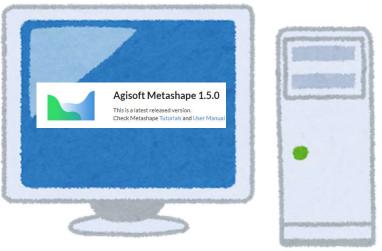


### オンサイト解析システム

• 汎用コンピューターによりオルソモザイク、DEMモデルの解析を実施



Metashapeで生成した3Dモデル



CPU:AMD RYZEN 1700(8core16thread)

MEM:32GB

VGA:GeForce1060GTX

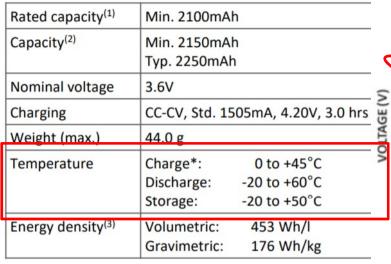
OS:Windows 10 Pro

SW:Agisoft Metashape(旧Photoscan)

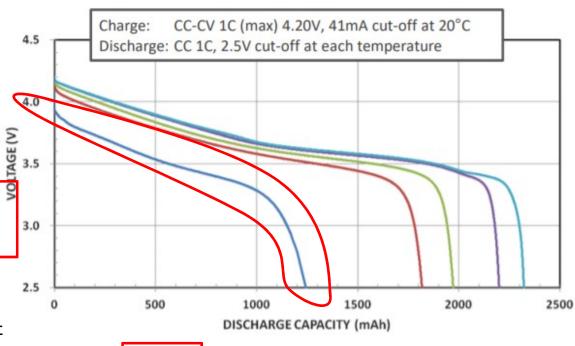
- バッテリに関する問題点
- バッテリの温度特性として低温では急に性能が低下する

#### **Discharge Characteristics (by temperature)**

#### **Specifications**



出典:パナソニックUR18650A仕様書



--10°C ——0°C ——20°C ——40°C

- 人間に与える問題点
- 越冬中は気温が低く手先が凍傷となる

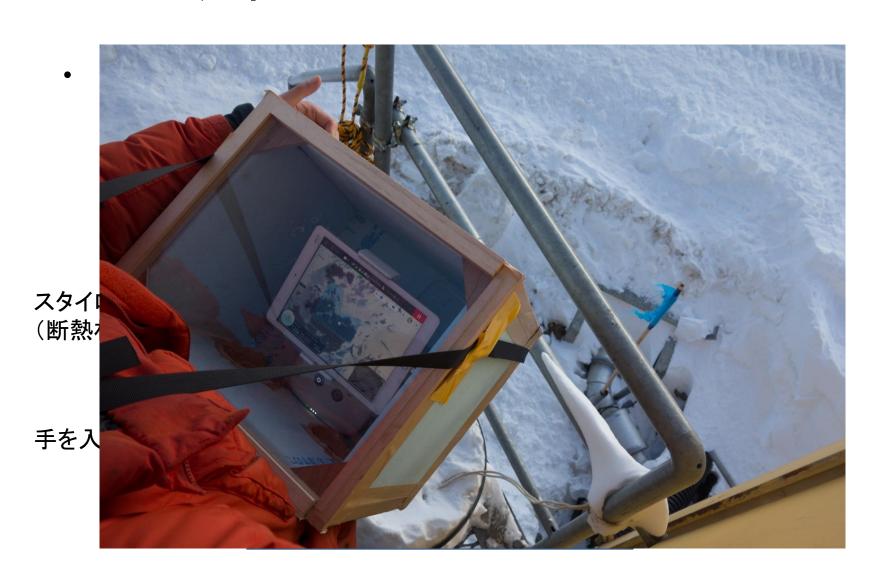






操縦に使用する送信機

越冬中の防寒手袋



• 現地での省力化策



• 運航に必要な物資の可視化

JARE59カイトプレーン運航キット



・ バッテリや燃料をタグにて管理





- チェックリストの作成
- 現場で漏れがないようにチェックを しながら運航作業を行った

Kit		ight Plan & Flig	iht Repor	t	
10 (10 (10 (10 (10 (10 (10 (10 (10 (10 (	CREW	EW		A/C	
PIC	GNC	OBS			
DATE		ETD		ETA	
			0		
FUEL QTY/ENDURANCE		ATD		ATA	
L∕ H M					
CRUSING SPEED/LEVEL		EET		AET	
1					
**		PAYLOAD			
	0.5				
	OF	PC/MET/TEMP/VISCAM/			
		FLIGHT ROUTE			
			0.00		
	PEE/	ORE FLIGHT CHECK LIST	CHIEF APF	KOVED	
.MAIN BATTERY QTY CHECK	DEF	10.COMPASS CHECK			
TX BATTERY QTY CHECK		11.FLIGHT LOG REC START			
3.900MHz RADIO LINK CHECK		12.WAYPOINT X CHECK			
2.4GHz RADIO LINK CHECK		13.ENGINE START			
5.SERVO & LINKAGE CHECK		14.AUTO.MAN CHECK	1		
6.TELEMETRY CHECK		15.OBS START( )			
7.PRESSURE & TEMP INPUT		16.OBS START( )			
GUIDANCE PARAM INPUT		17.OBS START(			
.COMPASS CAL		18.OBS START(	)		
	AFT	ER FLIGHT CHECK LIST			
1.ENGINE SHUTDOWN		7.REFUEL			
FLIGHT LOG REC STOP		8.SPARK PLUG CHEC			
.OBS STOP( )		9.PROP CHECK			
4.OBS STOP( )		10.SECURE A/C			
.OBS STOP( )					
i.OBS STOP( )					
ODC		OBS DATA XFER FILE NAME:			
.OPC		FILE NAME:			
2.MET 3.TEMP		FILE NAME:			
4.VISCAM		FILE NAME:			
	RE FOR NEXT FL		NOTE		
	1	12	- NOIE		
.MAIN BATTERY CHARGE	3	4	$\neg$	1	
TX BATTERY CHARGE		- 1 iv	$\neg$		
.Application					
CREW					
PIC	GNC	OBS			
1000 0 9		1			
		4			
			_		

- 2018年1月、飛行中に無線接続が切断され、コントロール不能となる(無通信状態中はホバリングを維持、電池がなくなった場合は離陸地点に自動着陸)
- この機体は今回2機持ち込んだが、トラブルが起きた1機はファームウェアのバージョンが異なりこの1機のみ該当トラブルが発生した。



通信断の様子

- 2018年6月測量終了後着陸させようとしたところ飛行姿勢から着陸姿勢 への変更ができなくなった
- 仕方なくグローブと保護メガネを着用し手で受け取りモータを停止させた
- 停止後機体を確認すると姿勢を変えるためのギアが割れており、脚部が ロックされていない状態であった
- このまま飛行を続け、急な動作をさせた場合脚部が動き墜落する可能性 もあった
- 解析を行っていないため推測ではあるが低温による素材の劣化も考えられる。(新品状態で南極に持込んだ機体である)





飛行姿勢

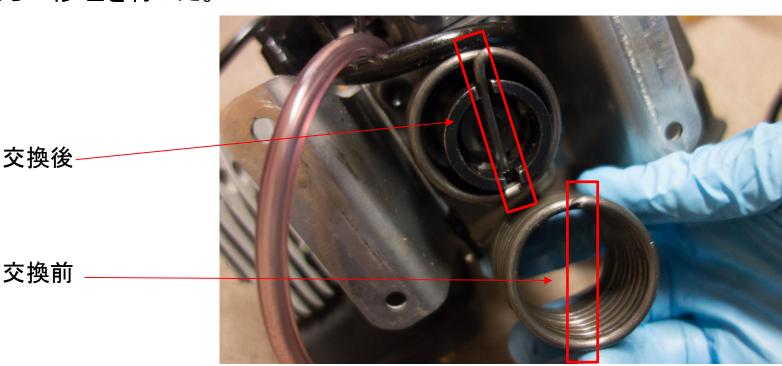
着陸姿勢

- 2018年4月カイトプレーンの地上滑走試験(エンジン試験)をしていた際に 狭いクラックに引っ掛かり翼の骨材が折れた
- タイヤのサイズが小さいので狭いクラックでも引っ掛かりやすい
- 折れた骨材は金属管をかぶせ補修した





- エンジンのスプリングスタータが破損し、エンジンをかけることができなくなった。
- 低温で金属の特性劣化(特性劣化だけではなく疲労劣化もあったと思われる)の可能性があった。
- DROMLANに間に合ったため60次先遣隊荷物に入れて昭和基地に移送してもらい修理を行った。



- ・ 飛行中のエンジン停止
- 高高度からの降下時、エンジンを長くアイドル状態にしたためエンジン停止(Over Cooling,Caburetor Icingが原因)
- 近地点では全く問題ないが(マニュアルで滑空できる)遠地で起こると回収不能になるので、自動航行時は上昇しかしないようにプログラムすることで回避。(降下は着陸時近地でのみプログラムする。)



### 今後の展望と課題

- GCPを使用したオンサイト処理の実用化
- 無人飛行機オペレーションに関するトラブル 情報の共有
- 予備部品の適正数量持込、共用化
- ・ 画像の自動処理システム(知識がなくても誰でも画像が生成できる自動化)
- 無人飛行機オペレータの観測隊参加(あるい は訓練)

# ご清聴ありがとうございました